

Références bibliographiques

- [1] S. Graidia, «Commande adaptative floue type-2 par mode glissant des systèmes chaotiques » Mémoire de Master, Université de Ouargla, Algérie, 2012.
- [2] M. Feki, «An adaptive feedback control of linearizable chaotic systems», Chaos, Solitons and Fractals, vol. 15, pp. 883-890, 2003.
- [3] Y. Oulmas, «Commande Adaptative Floue de la Position et de l'Orientation des Robots Manipulateurs», Ecole Nationale Polytechnique Laboratoire de Commande des Processus, 2006.
- [4] I. Boudjellal et K. Khettab « Commande robuste adaptative floue des systèmes d'ordre fractionnaire » Mémoire de Master, Université de M'sila, Algérie, 2013.
- [5] A. Boulkroune, « Commande floue adaptative avec et sans observateur des systèmes non linéaires incertains », thèse de Doctorat, ENP, Algérie, 2009.
- [6] J. Oden, « Le chaos dans les systèmes dynamiques », 5 juillet 2007.
- [7] A. Ali-Pacha A, N. Hadj-Said, B. Belmekki, A. Belghoraf, «Chaotic Behaviour for the Secrete key of Cryptographic System», Revue Elsevier Science : Chaos, Solitons & Fractals, Volume 23/5 pp. 1549-1552. Available online October 2004.
- [8] I. Petras, « Fractional Derivatives, Fractional Integrals, and Fractional Differential Equations in Matlab », Published by InTech, Assi, Janeza Trdine 9, 51000 Rijeka, Croatia, 2011.
- [9] I. Petras, and D. Bednarova, « Fractional - Order Chaotic Systems » IEEE Conference on Emerging Technologies & Factory Automation, ETFA 2009, September 22–25, Palma de Mallorca, Spain.
- [10] A. Ammour, « contribution à la commande par modes glissant d'ordre fractionnaire», thèse de Doctorat, Université de Tizi-Ouzou, Algérie, 2011.
- [11] Ibrahima N'DOYE «Généralisation du lemme de Gronwall-Bellman pour la stabilisation des systèmes fractionnaires », thèse de Doctorat, Ecole doctorale IAEM Lorraine, Maroc, 2011.
- [12] S. Ladaci, « Contribution à la commande adaptative d'ordre fractionnaire » thèse de Doctorat, Université de Constantine, Algérie, 2007.
- [13] K. Fallahi, R. Raoufi et H. Khoshbin. , An application of Chen system for secure chaotic communication based on extended Kalman filter and multi- shift cipher algorithm. Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation, vol. 13, n°4, pp.763-781, 2008.
- [14] J.E. Slotine, W. Li, « Applied nonlinear control », Prentice Hall, Engle wood Cliffs, NJ, 1991.

- [15] W.Rdjem et K .Khettab « Commande adaptative floue à base d'observateur des systèmes non linéaires incertains avec une direction de commande connue ou inconnue » Mémoire de Master, Université de M'sila, Algérie, 2012.
- [16] Y.K. Wong, A.B. Rad, H.F. Ho «Adaptive fuzzy sliding mode control with chattering elimination for nonlinear SISO systems», Simulation Modelling Practice and Theory, vol. 17, pp. 1199–1210, 2009.
- [17] L.X.Wang, « Stable adaptive fuzzy controllers with application to inverted pendulum tracking », IEEE Trans on systems, Man. Cybern-Part B. vol. 36, no. 5, October 1996.
- [18] C.L. Tsung, H.K.Chia, « H^∞ synchronization of uncertain fractional order chaotic systems: Adaptive fuzzy approach »,ELSEVIER ISA ransaction 50, 548-556.IER,2011.
- [19] C.L. Tsung, V.E.Balas, « Fractional Order Chaotic System Tracking Design Based on Adaptive Hybrid Intelligent Control », 2011 IEEE International Conference on Fuzzy Systems. June 27-30, 2011, Taipei, Taiwan.
- [20] Ming-C C , Tsung-C L, « Adaptive hybrid type-2 intelligent sliding mode control for uncertain nonlinear multivariable dynamical systems » ELSEVIER, Fuzzy Sets and Systems 171 (2011) 44 – 71.
- [21] Yuan.T- L, Tsung-C L, Valentina E. B, « Adaptive fuzzy sliding mode control for synchronization of uncertain fractional ordre chaotic systems » , ELSEVIER Chaos, Solitons & Fractals 44 (2011)791–801.
- [22] S. Momani, S.H. Hosseinnia, R. Ghaderi, A. Ranjbar N, M. Mahmoudian « Sliding mode synchronization of an uncertain fractional order chaotic system » ELSEVIER, Computers and Mathematics with Applications 59 (2010) 1637-1643.
- [23] Kuo.C-H, Tsung-C. L , Valentina E. B, « Uncertain Fractional Order Chaotic Systems Tracking Design via Adaptive Hybrid Fuzzy Sliding Mode Control », Int. J. of Computers, Communications & Control, VI (2011), No.3 (September), pp. 418-427.
- [24] Tsung-C L, Chi- W, Han-L L, « Observer-based indirect adaptive fuzzy-neural tracking control for nonlinear SISO systems using VSS and H^∞ approaches », ELSEVIER. Fuzzy Sets and Systems 143 (2004) 211 – 232.
- [25] : E.Nechadi, N. Essounbouli « Adaptive Fuzzy Sliding Mode Power System Stabilizer Using Nussbaum Gain » Electrical Engineering Department, Ferhat Abbas University of S'etif 1, Algeria, August 2013.

.